

Modelo: Jorquera

Silla Jorquera con Brazos 1D, Apoyo Lumbar Regulable en Altura. Equipado con Sincro 5 Posiciones y Espuma Inyectada. Con Ruedas 65Mm Nailon

Código: 15S4M1B760B1D036N0



Descripción:

Silla de oficina Jorquera con mecanismo Sincro tapizada con Tela color Morado y malla color Azul. Equipada con lumbar 1D, Brazos 1D y Ruedas 65mm nailon

ESPECIFICACIONES

COMPONENTES

Base: Base de nailon de 5 radios y 680 mm de diámetro, acabado negro. Certificado BIFMA.

Gas: Pistón de elevación de secretaria en color negro.

Ruedas: Ruedas de nailon de 65 mm de diámetro con eje interno de acero y perno de acero de 11 mm de diámetro.

ESTRUCTURA

Estructura: No aplica

DATOS TÉCNICOS

Horas de uso: Intensivo 8 horas

Peso (Kg): 18

Acabado: Malla/Tela

Color: Morado

Volumen caja (m3): 213395

Unidades por caja: 1

Peso max. soportado: 120 Kg

Certificados UNE: UNE-EN-1335

MEDIDAS DEL PRODUCTO

Altura total max (cm): 109

Altura total min (cm): 101

Altura asiento max (cm): 61

Altura asiento min (cm): 48

Ancho total (cm): 68

Ancho asiento (cm): 48

Ancho respaldo (cm): 49

MECANISMO

Mecanismo: Regulación de la inclinación del respaldo y asiento, con fijación en 5 puntos. Regulación altura asiento.

INTERIORES

Asiento: Interior de PVC con refuerzo panal con espuma de poliuretano inyectado.

Respaldo: No aplica

EXTERIORES

Asiento: Asiento exterior de plástico de 1 mm de grosor.

Respaldo: Marco exterior de PVC.

FR: CONDITIONS DE LIVRAISON : Produit livré avec instructions de montage – montage à réaliser par vos soins – (Prestation de montage non proposée).

EN: DELIVERY CONDITIONS: Product delivered with assembly instructions – assembly to be carried out by you – (no assembly service provided).

IT:CONDIZIONI DI CONSEGNA: Prodotto consegnato con istruzioni di montaggio – montaggio da effettuare da parte vostra – (non è previsto servizio di montaggio).

PT: CONDIÇÕES DE ENTREGA: Produto entregue com instruções de montagem – montagem a ser realizada por você – (não é oferecido serviço de montagem).